



اثر خطای کنتور در تلفات برق بررسی شرایط محیطی، نصب

و اثر هارمونیکها

محمد اسماعیل همدانی گلشن - مهدی معلم - رضا رسالت پناه - اصغر قسامی

شرکت برق منطقه‌ای اصفهان

دانشگاه صنعتی اصفهان

چکیده

کنتورها بعنوان وسایل اندازه‌گیری انرژی الکتریکی حائز کمال اهمیت از نظر اقتصادی برای شرکت‌های برق می‌باشند و بررسی صحت عملکرد آنها در شرایط مختلف می‌تواند در محاسبه دقیق و صحیح انرژی مصرفی کمک نماید. تلفات ناشی از عدم ثبت صحیح کنتور از نوع تلفات کور و قابل اندازه‌گیری نمی‌باشد. عوامل محیطی همچون درجه حرارت و رطوبت از یک طرف و فرسودگی و طول عمر و نحوه نصب کنتور از طرف دیگر و همچنین شرایط غیر نرمال در ورودیهای کنتور (ولتاژ و جریان) همچون اضافه جریانی، تغییرات ولتاژ نسبت به ولتاژ نامی و غیر سینوسی بودن موجهای ولتاژ و جریان روی عملکرد کنتور می‌توانند تأثیر بگذارند.

در این مقاله با توجه به آزمایشهای انجام شده روی انواع کنتورها، نتایج در مورد اثرات محیطی و اثرات اضافه جریانی و ولتاژ ارائه می‌شود. همچنین با ارائه یک مدل ریاضی دقیق به بررسی اثر هارمونیکهای ولتاژ و جریانی روی دقت کنتور می‌پردازیم.

آنچه که معمولاً "مسئولین صنعت برق بدان توجه داشته و دارند بهره‌برداری بهتر و بیشتر از تأسیسات موجود صنعت برق و توسعه آن می‌باشد. ولی آنچه که در سالهای قبل مورد کم توجهی قرار گرفته است نواقص شبکه‌های الکتریکی است که باعث ایجاد تلفات در مراحل تولید، انتقال، توزیع و مصرف می‌شوند. تاکنون مطالعاتی در مورد تلفات انرژی در نیروگاهها و خطوط انتقال انجام شده است ولی در مورد شبکه‌های توزیع بعلاوه تلفات حجم زیاد و پراکندگی آنها، اطلاعات جامع و مدونی در این مورد وجود ندارد.

تلفات بطور کلی بر مبنای عوامل و اجزای تشکیل دهنده آنها به دو گروه تلفات فیزیکی و تلفات کور تقسیم می‌شوند که عبارتند از:

الف - تلفات فیزیکی: شامل تلفات خطوط انتقال و توزیع که قابل محاسبه و اندازه‌گیری می‌باشند.
ب - تلفات کور: که مقادیر آنها قابل اندازه‌گیری نبوده و بیشتر ناشی از خطای اندازه‌گیری و استراق می‌باشند و عبارتند از:

- عدم اندازه‌گیری صحیح مصرف توسط دستگاههای اندازه‌گیری
- عدم اندازه‌گیری صحیح به علت خطای کنتورخوان
- دستکاری کنتور توسط مشترکین
- استراق انرژی توسط غیر مشترکین

در این مقاله به مسئله عدم اندازه‌گیری صحیح انرژی بوسیله کنتورها می‌پردازیم. کنتورها یا ثبت‌کننده‌های انرژی از اجزاء مهم شبکه توزیع می‌باشند و بنابراین مطالعه آنها بعنوان جزئی که می‌تواند در شبکه با کم نشان دادن انرژی مصرفی، تلفات ایجاد کند، امری ضروری است. خطا در مقدار ثبت شده کنتور حتی به مقدار کم می‌تواند تلفات هزینه‌بالاتی را در بر داشته باشد. این تلفات از نوع تلفات کور است و برخلاف تلفات فیزیکی قابل اندازه‌گیری نمی‌باشد. در این مقاله سعی می‌کنیم اثر عوامل مختلف را بر روی عملکرد کنتورها مطالعه نماییم.

چون کنتورهای مورد استفاده در منازل و مراکز صنعتی کوچک، ساختمان نسبتاً آسیب‌پذیری دارند در برخی موارد تحت تأثیر عوامل خارجی یا محیطی قرار گرفته و بنابراین در نشان دادن مقدار دقیق مصرفی دچار خطا می‌شوند. بعلاوه برخی شرایط غیر نرمال در ورودیهای آن نیز می‌توانند در عملکرد آن تأثیر بگذارند.

در این مطالعه اثرات محیطی و فیزیکی (دما- فرسودگی - عدم نصب صحیح کنتور) و اثرات تغییرات ورودیها (تغییرات ولتاژ - اضافه جریان - وجود هارمونیک در ولتاژ و جریان) روی عملکرد کنتور مورد بررسی قرار می‌گیرند. اثرات محیطی بوسیله آزمایشهایی مورد مطالعه قرار گرفته‌اند. همچنین توسط آزمایشهایی اثر تغییرات ولتاژ و همچنین اضافه جریان روی دقت کنتور ملاحظه شده است. در نهایت با ارائه یک مدل ریاضی دقیق و مناسب، اثر هارمونیکهای ولتاژ و جریان روی عملکرد کنتور بررسی شده است.

لازم به ذکر است که نتایج ارائه شده در این مقاله حاصل مطالعات منابع متعدد و آزمایشهای زیاد توسط یک تیم از دانشگاه صنعتی اصفهان و آزمایشگاه کنتور برق منطقه‌ای اصفهان می‌باشد که در مدت ۳ ماه با پشتیبانی کمیته تحقیقات برق منطقه‌ای اصفهان انجام گرفته است.

۱- اثر عوامل محیطی بر کارکرد کنتورها

عوامل محیطی همچون دمای هوا و فرسودگی کنتور بر کارکرد کنتورها مؤثرند. این عوامل بطور ناخواسته ثبت انرژی توسط کنتور را دچار خطا می‌کنند.

۱-۱- اثر درجه حرارت

یکی از عوامل محیطی که می‌تواند باعث خطای ثبت کنتور شود، درجه حرارت محیط است. با توجه به اینکه کنتورها هم در نواحی سردسیر و هم در نواحی گرمسیر مورد استفاده قرار می‌گیرند، لازم است جهت تعیین تأثیر دقیق این عامل روی عملکرد کنتور، بر روی انواع کنتورهای موجود در کشور در ماه‌های خیلی کم و خیلی زیاد (که واقعاً در کشور ما وجود دارد) آزمایشهایی صورت پذیرد. در اینجا، بطور نمونه نتایج آزمایشهایی را که در دمای پایین و دمای بالا روی یک کنتور تکفاز AEG (۶۰) ۱۵ آمپر، ۳۷۵ rev/kwh انجام شده است را عرضه می‌کنیم. این کنتور، در دمای ۱۰۰°- انرژی مصرفی توسط یک لامپ ۱۰۰^w را در مدت ۱۲/۵ ساعت ثبت نمود. مقدار کارکرد کنتور ۱/۱۷^{kwh} بود. با توجه به اینکه می‌دانیم یک لامپ ۱۰۰^w در این مدت ۱/۲۵ انرژی مصرف می‌کند پس با استفاده از رابطه ۱ درصد خطای ثبت را ۶/۴٪ بدست می‌آوریم.

$$(۱) \quad ۱۰۰ \times \frac{\text{انرژی مصرف شده} - \text{انرژی ثبت شده}}{\text{انرژی مصرف شده}} = \text{درصد خطای ثبت}$$

یعنی کنتور ۶/۴٪ کمتر از میزان مصرف واقعی ثبت کرده است.

در آزمایش دیگری، همان کنتور به مدت ۱۲/۵ ساعت در دمای ۴۵° انرژی مصرفی توسط

یک لامپ 100^w را ثبت نمود. مقدار ثبت شده $1/16^{kwh}$ بود که باتوجه به رابطه فوق درصد خطای ثبت $7/2\%$ می باشد. در این حالت باز کنتور کمتر از مقدار واقعی ثبت نموده است. دلیل ایجاد خطاهای فوق می تواند ناشی از عملکرد قسمتهای الکتریکی و مکانیکی کنتور باشد. با تغییرات شدید درجه حرارت، مقاومت قسمتهای الکتریکی تغییر می کند. که نتیجه آن به هم خوردن تنظیم کنتور است. همچنین گرما و سرما می تواند با انبساط و انقباض قسمتهای مکانیکی در کنار چرخش دیسک و یا شماره انداز کنتور اختلال ایجاد کند. جهت کاهش این اثر پیشنهاد می شود که کنتورها حتی الامکان در جاهای سر بسته و یا تابلوهای برق نگهداری شوند. تا در معرض مستقیم گرما و سرمای شدید نباشند. پیشنهاد دیگر این است که در کار طراحی کنتورها، اثر دما در نظر گرفته شود و برای کشور ما، باتوجه به محدوده دمایی که در کشور وجود دارد کنتورها طراحی شوند.

۱-۲- اثر فرسودگی

جهت مشخص شدن اثر فرسودگی و طول عمر بر روی عملکرد کنتور آزمایشهای مختلفی انجام دادیم که همه آنها نشان می دهند که طول عمر کنتورها باعث ثبت کنتور کمتر از مقدار واقعی می شود. بعنوان نمونه نتیجه یکی از این آزمایشها در جدول ۱ ارائه می شود. در این آزمایش یک کنتور سه فاز (۱۰۰) ۲۵ آمپر سه فاز (بعنوان کنتور مادر) با سه عدد کنتور تکفاز ۱۵ آمپری قدیمی سری شده و در آمپرهای مختلف تا مرز ۲۵ آمپر آزمایش شدند. نتیجه این آزمایش به صورت زیر است.

درصد خطا	انرژی ثبت شده (kwh)	نوع کنتور
۰	هر فاز ۲۸	(کنتور مادر) AEG ۲۵ Amp (۱۰۰)
-۵	۲۶/۶	LANDIS ۵ Amp
-۷/۸۵	۲۵/۸	AEG ۵ Amp
-۱۲/۸۵	۲۴/۴	۵ Amp ساخت روسیه

جدول ۱: اثر فرسودگی بر روی کنتورهای تکفاز

در این قسمت آزمایشهای متعددی نظیر جدول ۱ انجام گرفت که همگی بر خطای منفی کنتورهای فرسوده دلالت دارند جهت تعیین دقیق تأثیر عامل فرسودگی و طول عمر بر روی هر کنتور خاص باید

آزمایشهای دقیق و زیاده‌تری صورت پذیرد. البته علت اصلی کم نشان دادن کنتورهای فرسوده افزایش اصطکاک در اثر سائیدگی اتصالات مکانیکی و گرد و غبار و ذرات خارجی در داخل کنتور می‌باشد. به هر حال با توجه به کارهای انجام شده و نتایج آزمایشها، پیشنهاد می‌شود شرکت‌های توزیع، چندسال یکبار کنتورها را تست کنند تا در صورت عدم ثبت صحیح اقدام به تعویض آنها نمایند. البته ضروری است که تعدادی از کنتورها که خیلی قدیمی می‌باشند حتماً تعویض شوند زیرا علاوه بر فرسودگی کنتور و عدم ثبت دقیق به این علت، جریان نامی آنها معمولاً "پایین است که جریانهای بار عبوری از آنها خود باعث ایجاد خطا در ثبت می‌شوند.

۲- اثر اضافه جریان و اضافه ولتاژ بر کارکرد کنتورها

۲-۱- اثر اضافه جریان

کنتورها دارای یک جریان نامی هستند و در بعضی موارد ممکن است جریانی بیش از جریان نامی از آنها عبور کند حال آیا این جریان اضافی روی دقت کار کنتور اثر دارد یا نه؟ جهت پاسخ به این سؤال، آزمایشهایی روی انواع کنتورها انجام گرفت که بعنوان نمونه یکی از آنها در ادامه ارائه می‌شود. از یک کنتور تک‌فاز AEG (۶۰) ۱۵، $۳۷۵^{rev/kwh}$ جریانهایی برابر و بیش از جریان نامی سیم‌پیچی جریان از آن عبور داده شد. نتیجه این آزمایش بصورت زیر است.

جریان (آمپر)	زمان اندازه‌گیری (ثانیه)	زمان محاسبه شده تئوری (ثانیه)	درصد خطا
۱۵	۲۹	۲۹	۰
۲۰	۲۱/۸	۲۱/۸	۰
۳۰	۱۵/۴	۱۴/۵	+۶/۲
۴۰	۱۱/۴	۱۰/۹	+۴/۵۸
۵۰	۹/۲	۸/۷۲	+۵/۵۰
۶۰	۷/۸	۷/۷۲	+۷/۲۹

جدول ۲: اثر اضافه جریان بر روی عملکرد کنتور

درصد خطا از رابطه زیر بدست آورده شده است.

$$(2) \quad 100 \times \frac{\text{زمان محاسبه شده (تئوری)} - \text{زمان اندازه گیری شده}}{\text{زمان محاسبه شده}} = \text{درصد خطا}$$

بر اساس نتایج آزمایش، با افزایش جریان از جریان نامی، کنتور دچار خطا شده و کمتر از مقدار واقعی ثبت می‌کند.

دلایل ایجاد خطا در جریانهای بالا می‌تواند ناشی از اشباع مدار مغناطیسی سیم پیچی جریان باشد که منجر به کاهش شار این سیم پیچ شده و کنتور مقدار کمتری را ثبت می‌کند، و یا بعلاوه افزایش کوپل ترمزی کنتور است.

۲-۲- اثر تغییرات ولتاژ

باتوجه به اینکه سیم پیچی ولتاژ یک کنتور در معرض تغییرات زیاد ولتاژ در طول شبانه روز می‌باشد، ضروری است اثر ولتاژ کم یا ولتاژ زیاد روی دقت کنتور مورد بررسی قرار گیرد. در این راستا آزمایشهایی روی کنتورهای تکفاز و سه فاز انجام شد. در مورد کنتور تکفاز، مشاهده شد که تغییرات ولتاژ در دامنه ۲۰۰ ولت تا ۲۴۰٫۷ تقریباً اثری روی کار کنتور ندارد. اما کنتورهای سه فاز با تغییرات ولتاژ اثر کمی را از خود نشان می‌دهند. علاوه بر کم بودن این اثر، علامت آن هم برای کنتورهای مختلف متفاوت است، برخی از آنها کمتر و برخی بیشتر ثبت می‌کنند.

۳- اثر خطای نصب روی عملکرد کنتور

یکی از مواردی که در کنتورها مشاهده می‌شود این است که اگر کاملاً به حالت عمود نصب نشوند، در مقدار نشان داده شده، دچار خطا می‌شوند. برای مشاهده این اثر و اینکه مقدار خطا با تغییر زاویه از خط عمود چه تغییری می‌کند، آزمایشهای متنوعی صورت گرفته است که عبارتند از:

الف - یک کنتور تکفاز را تحت زوایای مختلف از خط عمود در جهت انحراف به راست قرار دادیم

- وبه‌ازاء یک زاویه خاص، درجریانهای مختلف (از ۱ تا ۲۰ آمپر) زمان را برای ۵ دور کنتور ثبت کردیم.
- ب - همان آزمایش (الف) برای انحراف به چپ، جلو و عقب انجام شد.
- ج - آزمایشهای الف و ب برای انواع مختلف کنتورها انجام شد.

درصد خطا بصورت زیر محاسبه می‌شود.

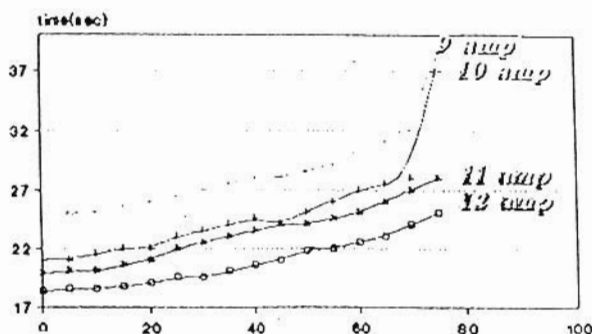
$$(۳) \quad ۱۰۰ \times \frac{\text{زمان درحالت نصب صحیح} - \text{زمان درحالت نصب نامناسب}}{\text{زمان درحالت نصب صحیح}} = \text{درصد خطا}$$

ازاین آزمایشها نتایج زیرحاصل شد:

- ۱- وقتی کنتور نسبت به خط عمود دارای زاویه باشد، کنتور دچار خطای می‌شود. نصب نادرست بر روی سیستم الکتریکی اثری ندارد و اثر آن حتماً روی سیستم مکانیکی است. در واقع افزایش اصطکاک باعث کاهش سرعت دیسک می‌شود.
 - ۲- درجریانهای کم خطای کنتور ناشی از انحراف در نصب کمتر و درجریانهای بالا خطا زیاد است.
 - ۳- در برخی از کنتورها در زوایای بالای ۷۵° دیسک اصلاً نمی‌گردد.
 - ۴- با افزایش زاویه انحراف خطای ثبت کنتور افزایش می‌یابد.
 - ۵- خطای کنتور در یک جریان معین و انحراف مساوی در جهات مختلف تقریباً ثابت است. پس باتعیین خطا در یک جهت، تقریباً خطا در جهات مختلف دیگر هم بدست می‌آید.
 - ۶- برای برخی از کنتورها، خطای ثبت برای زوایای انحراف کوچک (کمتر از ۱۰°) تقریباً صفر است.
 - ۷- اگر برای یک زاویه انحراف معین و جریانهای ۱ تا ۲۰^A ، میانگین و انحرافی معیار خطای ثبت کنتور محاسبه شود و این کاربرای زوایای انحراف دیگر هم انجام شود مشاهده می‌شود که با افزایش زاویه انحراف، میانگین درصد خطا به مقدار زیادی افزایش می‌یابد ولی انحراف معیار خطاها تقریباً دارای افزایش کمتری می‌باشد. حال اگر برای یک جریان معین و زوایای انحراف مختلف، میانگین و انحراف معیار درصد خطا محاسبه شود، دیده می‌شود که با افزایش جریان، تغییرات این میانگین‌ها و انحراف معیارها از قانون مشخصی پیروی نمی‌کنند و عمدتاً انحراف معیارها بزرگتر از حالت قبل است. پس نتیجه می‌گیریم، عامل اصلی ایجاد خطا انحراف نصب می‌باشد و تغییرات جریان عامل جزئی است.
- منحنی نمونه زیر زمان ۵ دور کنتور (AEG) ۱۵^{amp} ۳۷۵ دور بر کیلووات ساعت را برای

جریانها ۹ و ۱۰ و ۱۱ و ۱۲ آمپر و زاویه انحراف به راست از 5° تا 85° نشان می‌دهد.

AEG (15 amp) 375 turn/k.wh INPUT 9,10,11,12(amp)



شکل ۱: زمان ۵ دور برای زوایای نصب و جریانها مختلف

۴- اثر هارمونیکهای ولتاژ و جریان روی عملکرد کنتورها

از آنجائیکه در دوده اخیر، استفاده از یکسوکننده‌های تایریستوری و ترانزیستوری کنترل شده افزایش یافته است و استفاده از این عناصر می‌تواند باعث غیرسینوسی شدن ولتاژ و جریان شبکه قدرت شوند. بنابراین لزوم بررسی دقت یک وات ساعت متر القایی (کنتور) که به یک بار غیرخطی متصل است بیشتر حس می‌شود. این بارها می‌توانند باعث خطا در ثبت کنتورها شوند. بررسی این خطا به دوروش تحلیلی توسط مدل ریاضی کنتور و روش اندازه‌گیری و آزمایش می‌تواند انجام شود. در این مقاله به روش اول یعنی ارائه یک مدل ریاضی برای کنتور که بتواند عملکرد آن را برای ولتاژ و جریان غیرسینوسی شبیه‌سازی کند توجه داریم.

کنتورهای تکفاز و سه فاز اساساً دارای اصول عملکرد یکسان هستند پس می‌توانیم بررسی خودرابه کنتور تکفاز متمرکز کنیم. یک کنتور القایی دارای الکترومگنتهای ولتاژ و جریان است که بترتیب توسط ولتاژ ترمینال و جریان خط تغذیه می‌شوند. که در نتیجه توسط آنها فلوهای فاصله هوایی تولید می‌شوند. در زیر سیم‌پیچی ولتاژ، یک پیچک شیف‌ت فاز تعبیه می‌شود که فلوی مؤثر ولتاژ گذرانده از فاصله هوایی را 90° شیف‌ت فاز می‌دهد. بر اثر واکنش بین فلوهای مؤثر ولتاژ و جریان از یک طرف و جریانهای گردابی القا شده و در دیسک توسط این شارها از طرف دیگر، کوپل شتاب دهنده‌ای

بر دیسک اعمال می شود. برای اینکه سرعت چرخش دیسک متناسب بتوان مورد اندازه گیری باشد، یک آهنربای دائمی طوری قرار داده می شود که قسمت عمده گشتاور ترمزی را ایجاد می کند. در بارهای کم، جهت غلبه بر اصطکاک در قسمتهای متحرک از یک سیم پیچی با تعداد دور کم به نام سیم پیچ تنظیم کننده بارهای کم استفاده می شود. در جریانهای خیلی زیاد همچون اثر ترمزی شار جریان افزایش می یابد و در نتیجه کنتور مقدار کمتری را ثبت می کند پس جهت جبران این پدیده از سیم پیچی جبران بارهای زیاد استفاده می شود.

۱-۴- تعیین مدل

بابرخی فرضیات مناسب و ساده کننده، مدل ریاضی کنتور طی مراحل زیر بدست آورده می شود:

۱- معادلات ولتاژ اعمال شده و جریان عبوری از کنتور عبارتند از:

$$v = V \cos \omega t \quad (4)$$

$$i = I \cos (\omega t - \theta) \quad (5)$$

بنابراین شارهای اصلی ولتاژ و جریان عبارتند از:

$$\varphi_v = \Phi_v \cos (\omega t - \alpha_v) \quad (6)$$

$$\varphi_i = \Phi_i \cos (\omega t - \theta) \quad (7)$$

۲- بعلمت غیر خطی بودن منحنیهای مغناطیسی مگنتهای ولتاژ و جریان، فلوهای مؤثر بصورت خطی با فلوهای اصلی در ارتباط نیستند. بطور تقریبی این ارتباط چنین است:

$$\varphi'_j = a_{j1} \varphi_j + a_{j2} \varphi_j^2 + a_{j3} \varphi_j^3 \quad j = i, v \quad (8)$$

a_{j1} ، a_{j2} و a_{j3} پارامترهای اشباع مربوط به مدارهای مغناطیسی شارهای ولتاژ و جریان می باشند. شارهای مؤثر با جاگذاری روابط (۶) و (۷) در رابطه (۸) بصورت زیر بدست می آید.

$$\varphi'_v = \sum_{k=1,2,3} \Phi'_{vk} \cos (k\omega t - k\alpha_v) \quad (9)$$

$$\varphi'_i = \sum_{k=1,2,3} \Phi'_{ik} \cos (k\omega t - k\theta) \quad (10)$$

که در آنها

$$\Phi'_{j1} = a_{j1} \Phi_j + \frac{1}{4} a_{j2} \Phi_j^2 + \frac{1}{8} a_{j3} \Phi_j^3 \quad (11)$$

$$\Phi'_{j2} = \frac{1}{4} a_{j2} \Phi_j^2 + \frac{1}{16} a_{j3} \Phi_j^3 \quad (12)$$

$$\Phi'_{j3} = \frac{1}{16} a_{j3} \Phi_j^3 \quad (13)$$

۳- حلقه شیف فازبر روی فلوی مؤثر ولتاژ (φ_v) از نظر اندازه و زاویه فاز تأثیر می‌گذارد اما بر روی φ_i

اثری ندارد. پس فلوهای مؤثر بصورت زیر تصحیح می‌شوند

$$\varphi_v'' = \sum_{k=1,3,5} \varphi_{vk}'' \cos(k\omega t - k\alpha_v - \delta_k) \quad (14)$$

$$\varphi_i'' = \varphi_i' \quad (15)$$

۴- ولتاژهای القایی در دیسک که توسط φ_v'' و φ_i'' ایجاد می‌شوند بصورت زیر بدست می‌آیند.

$$e_j = -d \frac{\varphi_j''}{dt} = k\omega \Phi_{jk}'' \sin(k\omega t - \beta_{jk}) \quad j = v, i \quad (16)$$

که

$$\beta_{vk} = k\alpha_v + \delta_k \quad (17)$$

$$\beta_{ik} = k\theta \quad (18)$$

۵- بنابراین جریانهای گردابی القا شده در دیسک چنین اند:

$$i_j = \sum_{k=1,3,5} (k\omega \Phi_{jk}'' / |Z_{dk}|) \sin(k\omega t - \beta_{jk} - \alpha_{dk}) \quad j = v, i \quad (17)$$

$$\alpha_{dk} = \tan^{-1}(k\omega L_d / R_d) \quad (18)$$

L_d/R_d نشان دهنده نسبت اندوکتانس به مقاومت مسیر معادل جریان گردابی و Z_{dk} امپدانس معادل برای هارمونیک K ام جریان است. (درواقع تاکنون جریان ورودی به کنتور را بدون هارمونیک در نظر گرفته ایم ولی به علت وجود هارمونیک در مقدار مؤثر فلوها، در جریان گردابی ایجاد شده در دیسک هارمونیک وجود دارد).

۶- کوپل متوسط شتاب دهنده به دیسک برابر است با:

$$TD = \frac{\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} (\varphi_v'' i_j - \varphi_i'' i_k) dt \quad (19)$$

که نهایتاً پس از چند عملیات به رابطه زیر می‌رسیم:

$$TD = \sum_{k=1,3,5} k\omega c_k z_k \Phi_{vk}'' \Phi_{ik}'' \sin(\beta_{vk} - \beta_{ik}) \quad (20)$$

که

$$C_k = \frac{1}{R_d [1 + (k\omega_0 L_d / R_d)^2]} \quad (21)$$

و

$$Z_k = [1 + (k\omega_0 L_d / R_d)^2] / [1 + k\omega L_d / R_d] \quad (22)$$

که ω فرکانس ولتاژ و جریان اعمال شده و ω_0 فرکانس مینا می‌باشد.

۷- جریانهای معادل دیسک بر اثر حرکت دیسک و وجود شار مغناطیسی دائم $i_{m0}(\Phi_m)$ ، ۲- وجود شار ولتاژ i_{vb} و ۳- وجود شار جریان i_{ib} می باشند. پس کوپل ترمزی متوسط چنین است.

$$TB = \frac{\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} (k_1 \Phi_m i_m + k_1 \varphi_{v,ib} + k_1 \varphi_{r,ib}) dt \quad (23)$$

پس از چند عملیات، رابطه نهایی زیر برای TB بدست می آید.

$$i_m = \frac{S \Phi_m}{R_m} \quad (24)$$

و داریم:

$$i_{jb} = \sum_{k=1,3,5} s(\Phi_{ik}^* / |Z_{jk}|) \sin(k\omega t - \beta_{jk} - \alpha_{dk}) \quad j = v, r \quad (25)$$

پس از چند عملیات، رابطه نهایی زیر برای TB بدست می آید.

$$TB = s[k'_1 + \sum_{k=1,3,5} c_k \tau_k (k'_1 \Phi_{vk}^* + k'_r \Phi_{rk}^*)] \quad (26)$$

که

$$k'_1 = k_1 \Phi_{nb} / R_m \quad (27)$$

$$k'_v = k_1 / R_d [1 + (\omega_0 L_d / R_d)^2] \quad (28)$$

$$k'_r = k_r / R_d [1 + (\omega_0 L_d / R_d)^2] \quad (29)$$

۸- در حالت پایدار $TD = TB$ است و بنابراین سرعت دیسک در حالت پایدار بصورت زیر بدست می آید.

$$S = \frac{\sum_{k=1,3,5} k \omega c_k \tau_k \Phi_{vk}^* \Phi_{rk}^* \sin(\beta_{vk} - \beta_{rk})}{k_1 + \sum_{k=1,3,5} c_k \tau_k (k'_2 \Phi_{vk}^* + k'_r \Phi_{rk}^*)} \quad (30)$$

درصد خطا از رابطه زیر بدست می آید:

$$\% \text{خطا} = \frac{(S - S_0)}{S_0} \times 100 \quad (31)$$

که S سرعت دیسک بر اساس رابطه (۲۹) و S_0 سرعت دیسک در فرکانس مبنای ω_0 (فرکانس

نامی) می باشد.

۲-۴- تعیین پاسخ فرکانسی یک کنتور

با استفاده از روابط (۲۹) و (۳۰) می توان پاسخ فرکانسی یک کنتور را بعنوان نمودار درصد

خطا بر حسب فرکانس ولتاژ و جریان اعمال شده به آن بدست آورد. در [1] یک نمونه از این پاسخ فرکانسی برای یک کنتور مشخص و برای ضریب قدرتهای مختلف آورده شده است. با استفاده از این پاسخ فرکانسی دیده می شود که در فرکانس ۱ KHZ، کنتور فقط ۶ درصد از انرژی را ثبت می کند و

در فرکانس ۶ KHZ هیچ مقداری ثبت نمی شود و خطا برابر ۱۰۰٪ است.

فرض می‌کنیم جریان و ولتاژ ورودی به کنتور علاوه بر مؤلفه بافرکانس شامل نامی هارمونیک

مرتبه h هم باشند یعنی:

$$v = v \cos \omega_0 t + v_h \cos (h\omega_0 t - \gamma_v) \quad (32)$$

$$i = I \cos (\omega_0 t - \theta) + I_h \cos (h\omega_0 t - \gamma_i) \quad (33)$$

توان متوسط که کنتور باید ثبت کند بصورت زیر محاسبه می‌شود:

$$P = \frac{\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} v \cdot i \cdot dt = \frac{VI}{2} \cos \theta + \frac{V_h I_h}{2} \cos (\gamma_v - \gamma_i) \quad (34)$$

نحوه محاسبه سرعت دیسک در این حالت هم طبق رابطه (۲۹) می‌باشد. فقط جملات وارد

شده در روابط زیادتر و عملیات پیچیده‌تر است.

در صورتی که ورودیهای ولتاژ و جریان شامل چند مؤلفه هارمونیک باشند، چون معمولاً

اندازه هارمونیک h ام ولتاژ یا جریان، معمولاً "بیش از $\frac{1}{11}$ برابر مؤلفه اصلی نیست، در نظر گرفتن هارمونیک ۳ و ۵ و ۷ کافی است. توجه داریم که هارمونیک‌های زوج بندرت در شبکه قدرت یافت می‌شوند. نحوه محاسبه سرعت دیسک در این حالت همانند قبل می‌باشد.

۵- نتیجه گیری

اثرات درجه حرارت، فرسودگی و نصب (عوامل خارجی) و شرایط ورودی غیرنرمال همچون اضافه جریان و تغییرات ولتاژ نسبت به ولتاژ نامی توسط انجام برخی آزمایشها مورد مطالعه قرار گرفتند. نتیجه این آزمایشها در اکثر موارد کم نشان دادن انرژی مصرفی توسط کنتور نسبت به مقدار واقعی می‌باشد. همچنین با توسعه یک مدل ریاضی برای کنتور اثر هارمونیک‌های ولتاژ و جریان روی عملکرد کنتور بررسی شد. اثر غیر سینوسی بودن ورودیها به کنتور، ثبت کمتر از مقدار واقعی می‌باشد.

با توجه به نتایج فوق، در نظر گرفتن این عوامل بطور دقیقتر در طراحی و ساخت کنتورها و همچنین آزمایش کنتورهای فرسوده بطور گسترده و در صورت عدم اصلاح جایگزین کردن برخی از آنها، ضروری بنظر می‌رسد.

لازم به ذکر است که مطالعات و آزمایشهای انجام شده در این تحقیق توسط کمیته تحقیقات برق اصفهان پشتیبانی شده است و بدینوسیله از همکاری و مساعدت این کمیته تشکر می‌گردد.

[1] y.Baghzouz and owen t.tan, "Harmonic Analysis of Induction Watthour Meter performance, "IEEE Trans.on Power Apparatus and Syatems, vol, PAS-104 NO.2, . February, 1985,pp.399-406.

[2] H.R. Soutar and O.P.Malik "Theoretical Analysis pof a single-phase Induction Watthor Meter, "IEEE Trans.on Power Apparatus and Systems, VOL.PAS-88 NO.8, August 1969,pp.1275-1285.

[3] Ehham B.Makram and Claren ce L.Wright and Adly A.Girgis "A Harmonic Analysis of the induction watthour meters RegistrationError", IEEE trans. on power Delivery. vol7, No.3, July 1992

۴ "تلفات انرژی الکتریکی و ضرورت کاهش آن"، شرکت توزیع نیروی آذربایجان شرقی، مهندس کریم روشن میلانی.