



چهارمین کنفرانس شبکه‌های توزیع نیرو

اختلاف نازسنج دیجیتال

ایرج نوذری
شرکت سهامی برق منطقه ای کرمان

چکیده

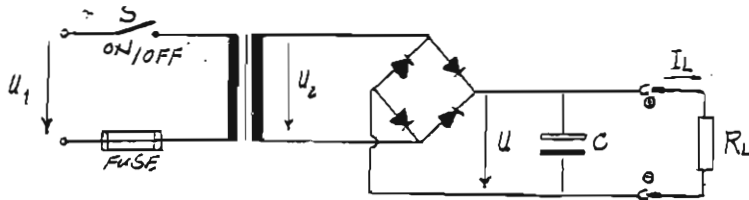
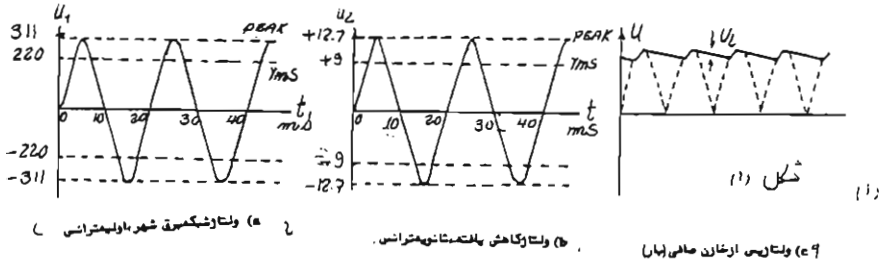
کرارا" اتفاق افتاده که هنگام احداث خطوط توزیع به صورت TOFF یا تمویض جمیرها، به علت سوختن و یا اعمال سرکابل به خطوط هوایی جای فازهای تغذیه مشترکین جابجا گردیده و از این رهگذر بیعت چپ گردیدن موتورهای خسارات زیادی بویژه به موتورهای آبیاری وارد آمده است. بیعت نیاز به رفع این نقیصه لازم بود گروه های اجرائی مجوز بدستگاه اختلاف فاز سنج دیجیتال کردند، اما به علت ارزبری بالای این دستگاه که حدوداً ۲۵۰۰ دلار است علاقمندی ساخت این دستگاه و ارائه آن به گروههای اجرائی گردیدم. نمونه ساخته شده این دستگاه با قابلیت های بیشتر هزینه ای بالغ بر ۴۰۰۰ ریال دربرداشته و در تولید انبوه این هزینه تقلیل خواهد یافت.

این دستگاه کاربردهای زیادی در صنعت برق بویژه در شبکه های توزیع انرژی دارد، بعنوان نمونه کاربردهای این دستگاه به قرار زیر است:

- شنکرون کردن ژنراتورها
- کالیبره کردن شیلد دهنده های فاز
- اندازه گیری پاسخ فاز و سائل مختلف و تشخیص پیش فاز یا پس فاز بودن و نمایش آن
- اندازه گیری اختلاف فاز بین دو سیگنال برق شهر پنحوی که قادر است با تغییر فرکانس در یک محدوده 20 HZ ± 10 (50HZ) بطور دقیق اختلاف فاز دو موج و نشان را بر حسب درجه اندازه گیری نماید و نتیجه آنرا روی لامپهای SEVEN SEGMENT نمایش دهد.

پروژه شامل سه فاز مطالعاتی، طراحی و ساخت می باشد که در این مقاله فقط فاز ساخت بعنوان نوآوری و کاربردی بودن آن ارائه گردیده است.

۱-۱- تغذیه دستگاه: منبع تغذیه یکی از مدارهای مهمی است که برای راه اندازی هر نوع مدار الکترونیکی مورد نیاز میباشد. در مواردی که مصرف کم باشد میتوان از باتریهای خشک برای تغذیه بهتراستفاده نمود. بد لحاظ اینکه در این دستگاه چهار لامپ هفت قسمتی SEVEN SEGMENT و هشت LED مصرف کننده اصلی می باشند. مدار تغذیه طوری طراحی شده که از برق شهر انرژی دستگاه را می توان تدارک نمود. مدار شامل یک ترانسفورماتور کاهنده برای کاهش ولتاژ یک پیل دیودی برای یک سو کردن و یک خازن که تقریباً آنرا ثابت نگه میدارد می باشد. در شکل ۳ و ۴ مدار و شکل موجهای آن دیده میشود.



شکل (۲) یکسومارتام موج باخازن صافی

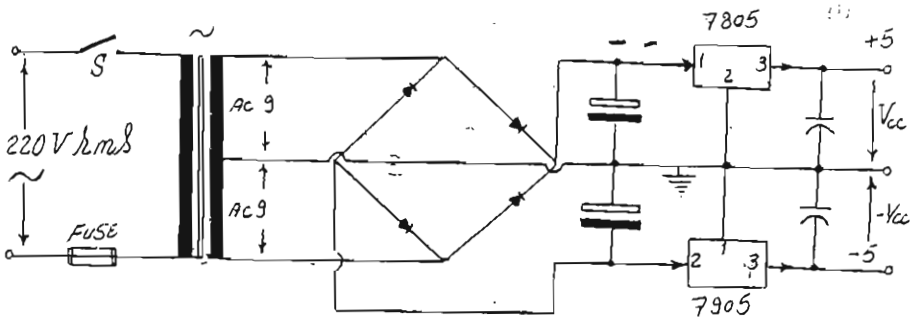
زمانی که نیم موجهای ولتاژ از صفر تا ماکزیمم تغییر میکنند خازن C شارژ و زمانی که از مقدار ماکزیمم به صفر تنزل مینمایند روی مقاومت R1 دشارژ میشود. امتیاز این مدار نسبت به یکسوز نیم موج در این است که هر دو نیم موج مثبت و منفی در طرف ثانویه قابل استفاده است.

برای صاف کردن ولتاژ نامائی U1 مدار صافی لازم بوده و مقدار خازن از رابطه:

$$C = 9 \cdot \frac{I_L(\text{mva})}{U_L(\text{volt})}$$

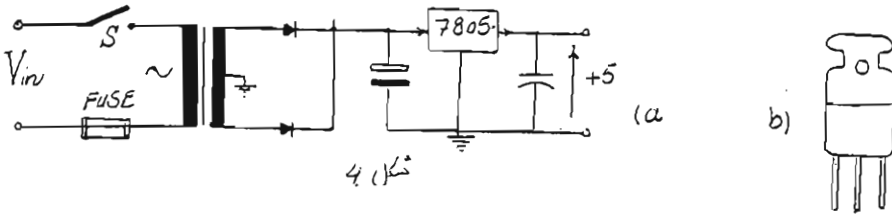
قابل محاسبه است.

در این دستگاه احتیاج به ولتاژ $+V_c$ و $-V_c$ به علت استفاده از تقویت کننده های عملیاتی میباشد. سایر IC های مورد استفاده همگی CMOS میباشد که نقطه نیاز به ولتاژ مثبت برای کار دارند. همانطور که در شکل (۳) مشاهده میشود برای حذف هرگونه ریپل در تغذیه دستگاه از IC رگولاتورهای ولتاژ 7805 و 7905 استفاده گردیده است.



شکل ۳- منبع تغذیه دستگاه

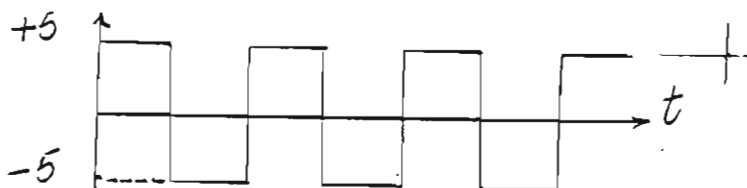
عملاً برای آنکه تغییرات اعداد نمایش داده شده روی لامپهای هفت‌قسمتی ناشیری بر روی ولتاژ تغذیه سایر IC ها نداشته و اختلال در کار آنها بوجود نیاید رگولاتور جداگانه ای جهت IC های LATCH این لامپها در نظر گرفته شده که مدار آن مشابه شکل (۳) است. باین تفاوت که احتیاج به ولتاژ منفی نبوده و لذا از یکسو ساز تمام موج دیودی استفاده گردیده است.



(a) تغذیه لامپهای هفت قسمتی (b) رگولاتور ولتاژ I_c

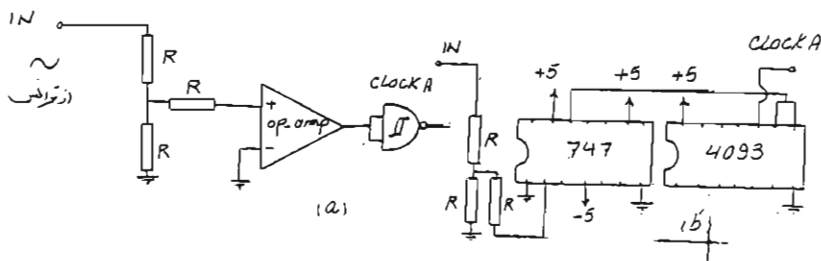
این IC رگولاتورها در حالت مادی ماکزیمم جریان خروجشان 500 mA بوده و برای استفاده از جریان بیشتر روی آنها Heat-Sink فرار داده شده است.

۳- تولید پالسهای ساعت A و B و مقدار آنها ((Clock A&B)) :
 پالس ساعت A که سنکرون با فرکانس برق شهر است از سویی برای تولید و کنترل زمانها مورد استفاده بوده و از دیگر سو فرکانس ساعت B از روی آن ساخته می شود. برای ساختن پالس ساعت A از خروجی تراشپورماتور (9±:220) استفاده می شود. یعنی ۹ ولت AC باید به یک مدار عبور از ترانس داده شود. بنابراین پس از کاهش آنرا به ورودی مثبت یک تقویت کننده عملیاتی داده و ورودی منفی آن به زمین وصل می گردد. چون تغذیه آن 5± ولت بدون نید یک (Feed Back) است و یا توجه به بهره بسیار بالای آن (که بازاء ورودی 8mV± به اشباع میرود) خروجی آن بصورت شکل (۵) خواهد بود.



شکل ۵ - خروجی op_amp

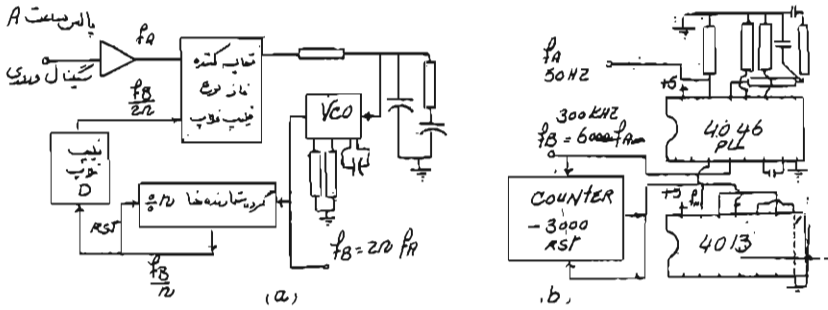
برای حذف قسمت‌های منفی و دیجیتالی کردن آن باید قسمت‌های منفی حذف شوند. برای این منظور از یک اشعیت‌تریگر مطابق شکل (۶) استفاده گردیده است.



شکل ۶

از سایر کیت‌های IC هاشی که در شکلها رسم شده اند در قسمت‌های دیگر استفاده می‌گردد که در جای خود بیان خواهد شد. دیگر پالس ساعت مورد نیاز ساعت شمارش است که در نهایت اختلاف فاز را توسط شمارش نشان می دهد. جهت استفاده از این دستگاه در فرکانسهای دیجیتال 50 Hz (استاندارد ایران) از شیوه ضرب فرکانس استفاده شده است که این روش ضرب با استفاده از Pll برگزیده شده است. دیاگرام شماتیک و مدار تولید این پالس در شکل (۷) آمده است.

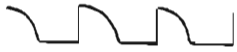
ترانس پالس ساعت B



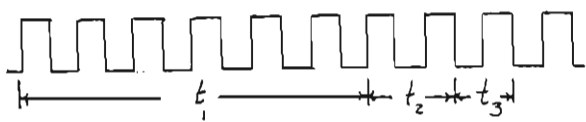
شکل ۷

(۱)

با انتخاب عدد ۶۰۰۰ برای فریب دقت اندازه گیری تا میزان مدم درجه افزایش میابد. در حالت معمولی اندازه گیری برای داشتن چنین دقتی ناگزیر از داشتن یک کلاک با فرکانس ۳۶۰۰۰ برای فرکانس موج ورودی یعنی برق شهر میباشد. در حالتی که آنرا ۵۰ Hz در نظر بگیریم فرکانس برابر ۱.۸ MHz مورد احتیاج است که در این فرکانس کار با IC های CMOS خیلی مشکل است و حتی خروجی PLL از حالت مربعی خارج و به صورت شکل مقابل در می آید:



برای رفع این مشکل بجای اینکه از یک سیکل جهت شمارش نمونه برداری شود از شش سیکل استفاده شده و سه سیکل بعدی برای تولید فرمانهای Store و Reset شمارنده های نمایشی در نظر گرفته شده اند.



شکل ۸

T1 زمان اندازه گیری اختلاف فاز و T2 زمان Store و T3 فرمان Reset است.

با این انتخاب بجای اینکه ساعت A در ۳۶۰۰۰ ضرب شود در ۳۶۰۰۰/۶۰ یعنی ۶۰۰۰ ضرب شده و برای فرکانس 50 Hz فرکانس آن 300 KHz بوده که راحتی توسط IC های 4518 تولید و شمارش میشود.

۱-۳ تولید فرمانهای Latch·Reset Store و مدارهای آنها: شمارنده های مورد استفاده IC های 4518 هستند که هر یک از آنها شامل دو شمارنده است و فرمان RST, EN, CL و با چهار رقم شمارش رایج شکل bcd انجام میدهد. این شمارنده ها را به صورت Cascade بایستی بست. لذا CL آنها بزمین و فرکانس شمارش به پایه EN داده میشود. در این حالت با هر نبض پائین رونده یک شمارش انجام میگردد.

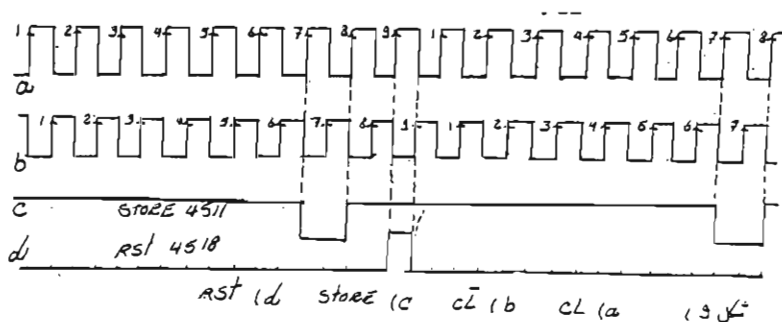
هنگام شمارش RST low (منطقی) و هنگامی که خواسته شود شمارنده ها RESET گردند آنها یک منطقی high باشیم.

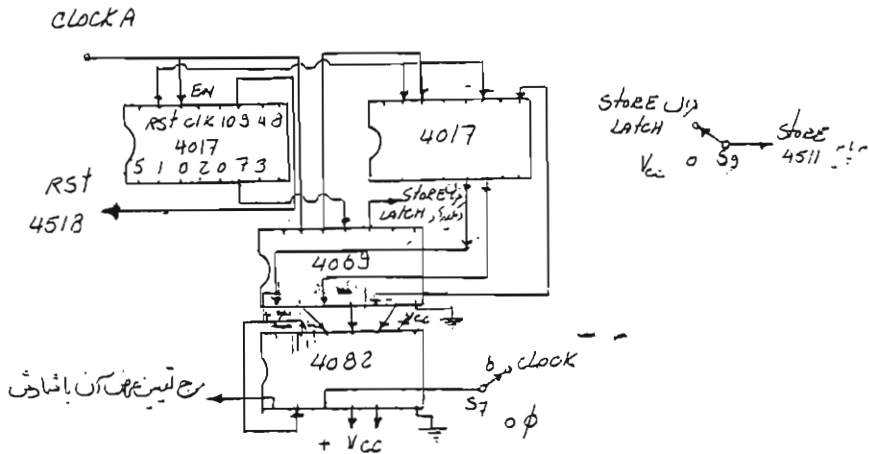
در ضمن چون با لبه پائین رونده شمارش انجام میگردد برای اینکه چهار شمارنده پشت سرهم هر یک تا ۱۰ بشمارند لازم است از پایه خروجی تقسیم بر 8 به EN بعدی داده شود تا تقسیم درست انجام گیرد.

در حالت لبه بالا رونده باید از AND کردن خروجیهای 8 و 1 به EN بعدی داده شود.

Decoder های مورد استفاده IC های 4511 میباشد که قابلیت تبدیل ورودی bcd را به Seven Segment دارند. این IC به فرمان ورودی دارد. فرمان Blanking و فرمان Lamp test و فرمان Store. هنگامیکه BL در سطح منفر منطقی قرار گیرد تمام خروجیها فرمیشوند و هنگامیکه TL در سطح منفر منطقی باشد همه خروجیها high خواهند بود (BL چه می خواهد باشد). هنگامیکه پایه Store high است این IC آخرین ورودی bcd را decode کرده و بصورت LATCH در خروجی ظاهر مینماید و تا هنگامیکه بحالت LOW نرسند ثابت میماند. از این خاصیت استفاده شده و کلیدی برای LATCH کردن در نظر گرفته شده که اگر سرعت اختلاف فاز زیاد باشد بتوان در یک لحظه مقدار آنها اندازه گیری نمود. هنگامیکه پایه Store در وضعیت منفر منطقی قرار میگردد هر ورودی که به آن اعمال شود decode شده و به لامپهای هفت قسمتی منتقل خواهد شد و در نتیجه نمایش داده می شود.

فرمانهای STORE برای 4511 و RESET برای 4518 همراه با پالسهای CL و CL در شکل (۹) نمایش داده شده و نیز نحوه تولید آنها در شکل (۱۰) مشخص شده است.





شکل (۱۰) مدار تولید فرمانهای RESET و STORE

همانطور که ملاحظه می شود در ضریب تنش کلاک ورودی شمارش انجام میگرد و ضریب یک عمل ذخیره سازی و در کلاک بعدی RST شمارنده ها برای شمارش از صورت می گیرند و در واقع در هر ۹ سیکل از موج ورودی تمام عمل اندازه گیری و نمایش انجام می شود.

بعباری می توان گفت در هر $9 \times 20\text{ms}$ یعنی 180ms یکبار اختلاف نیاز جدید که در هر دقیقه هزار بار می شود نمایش داده می شود. برای تولید این فرمانها از IC 4017 که شمارنده تقسیم برده می باشد استفاده گردیده است (مخابق دیاگرام مداری شکل ۱۰).

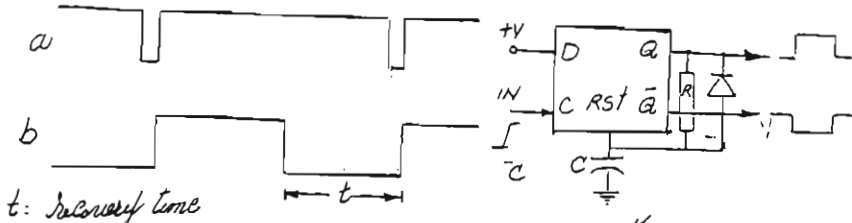
سوئیچ S7 جهت تست دستگاه در نظر گرفته شده و هنگامی که CLOCK را با پالسهای فرمان AND می کند اختلاف فاز 180° نمایش داده میشود و در حالت Φ کار تادی خود را انجام می دهد یعنی اختلاف فاز را میسند. سوئیچ S9 که سرونظ آن به پایه STORE دیکدرهای (DCODER) 4511 وصل شده در یک حالت یعنی V_{CC} خروجی را LATCH نگه میدارد و در یک حالت کار تادی آنرا انجام می شود.

۳- تغییر MODE نمایش $180/\text{NORM}$ فرمانهای LT و BL و اخبار $0 = 1$ اگر در مدار اندازه گیری اختلاف فاز باشیم و تنهایی از ورودیها را اعمال کرده باشیم. چون اختلاف نازی نداریم کل پالس مورد شمارش قرار میگیرد و ما پاسخ 180° را ملاحظه می کنیم. برای رفع این اشکال مدار اختاری طرح گردیده تا در صورت قطع بودن هر یک از ورودیها روی لامپهای گنت قسمتی $0 = 1$ نمایش داده شود. تشخیص نبودن یا نبودن سیگنال با کمک دو مدار منوال استابل انجام می گردد با این صورت که سیگنالهای ورودی را به ورودی تریگرم منوال استابلها داده و خروجی منوال استابلها را پس از AND کردن با هم به شکل یک فرمان به پایه BL دیکدرها (DECODER) میدهم. در این صورت هنگامیکه منوال استابلها خروجی HIGH داشته باشند یعنی هر دو ورودی وجود داشته باشند پایه BL در سطح یک منطقی است و در نتیجه اختلاف فاز نمایش داده میشود، اما اگر خروجی حتی یکی از منوال استابلها در صورت نبودن ورودی آن منفر منطقی باشد. پایه BL در سطح LOW قرار می گیرد و تمام خروجی دیکدرها (DECODER) در سطح LOW قرار میگیرد.

همین فرمان که به BL دیکدرها (DECODER) داده شده به ورودی LT یک 4511 داده می شود تا در هنگامی که دیکدرها خروجیشان منفرست این IC تمام خروجیهایش HIGH باشد، و این خروجیها به لامپهای دلخواه SEVEN SEGMENT وصل می گردد تا فرمان $|1-1=0|$ ظاهر شود.

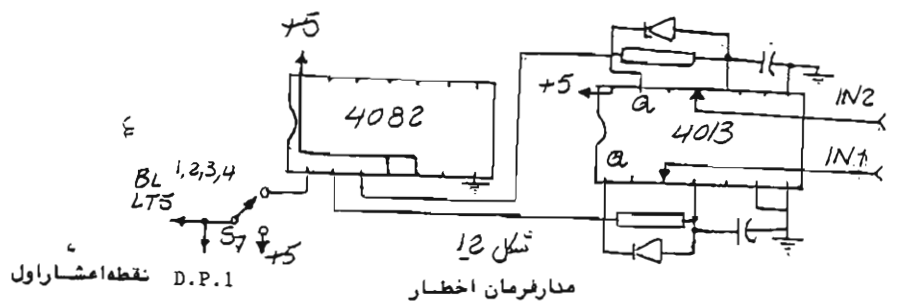
چون دیکدرهای (DECODER) استناداً دیکدر (DECODER) فرمان اخطار خروجیهای ممکن یکدیگر دارند، یعنی هنگامیکه خروجی یکی HIGH است دیگری LOW و بالعکس. برای اینکه خروجیهای این IC هاشایی روییم نداشته باشند استفاده از دیوهای سیگنال IN 4148 که با جریان استدی کاری کنند لازم می گردد که بصورت سری با خروجیهای دیکدرها (DECODERS) قرار داده می شوند.

منو استابلها یکمک IC 4013 که شامل دونلیپ فلاپ D می باشد ساخته شده که در شکل (۱۱) شکل موج و دیاگرام مداری آن دیده می شود.

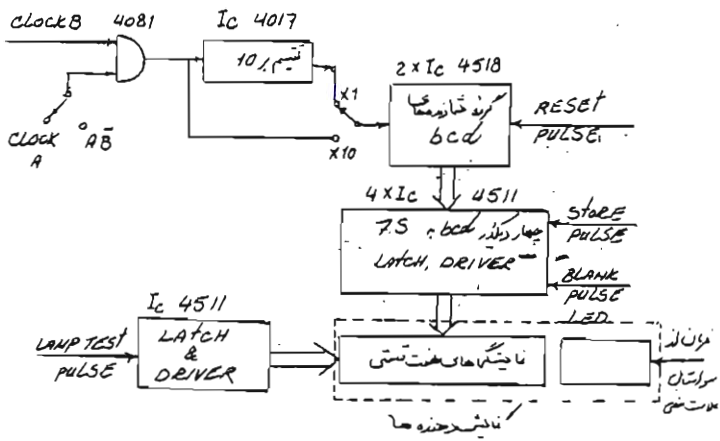


شکل (۱۱) (a) پالسهای تریگی (b) خروجی منو استابل (c) منو استابل با کمک (D) فلیپ فلاپ

ورودی D فلیپ فلاپ به V_{cc} وصل شده و با هر لبه بالا رفته ای که به CLOCK برسد HIGH خواهد شد و این باعث خواهد شد که خازن C از طریق R شارژ شود. R_c ثابت زمانی منو استابل را تعیین می کند. خازن C تا حدی شارژ می شود که بتواند یک سطح منطقی لازم برای پایه RST ایجاد کند که در این صورت خروجی منو استابل LOW می شود و تا آمدن لبه تریگر بعدی همچنان در این سطح می ماند.

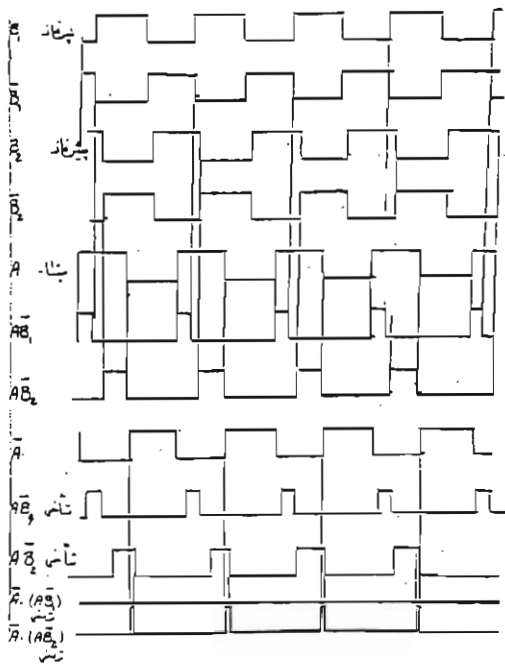


مدار فرمان اخطار شکل ۱۲ D.P.1 نقطه اعشار اول



شکل ۱۴.

شکل ۱۴) دیاگرام نمایش اختلاف فاز



شکل ۱۳) موجهای تولیدیالیس تریگی

۵-۱- سیگنال علامت منفی: برای اندازه گیری اختلاف فاز، یکی از سیگنالها بعنوان مبنا در نظر گرفته می شود و اختلاف فاز سیگنال دیگر نسبت به آن سنجیده می شود. برای اینکه مشخص شود سیگنال دوم نسبت به سیگنال اول پیش فاز است یا پس فاز باید مدار جبهه تشخیص این موضوع طراحی گردد. این مدار شامل یک مسواستابل است که پالس تریگر آن تنها هنگامی تولید میشود که سیگنال دوم نسبت به اولی پس فاز باشد. ساختن پالس تریگر به این ترتیب انجام میشود که سیگنال AB که اختلاف فاز را مشخص میکند پس از عبور از یک مدار تاخیر 600ns با سیگنال A بصورت AND ترکیب می گردد.

- -

در این صورت هنگامی که سیگنال دوم نسبت به اولی پیش فاز باشد پالس تریگر تولید میشود و هنگامی که پس فاز باشد تولید نمیشود.

مسواستابل مورد استفاده مشابه با مسواستابل های فرمان اخطار است و از نیمه دوم IC 4013 که شامل دو فلیپ فلاپ است و بخشی از آن برای متقارن کردن پالس شمارش در PLL بکار گرفته استفاده شده است. برای کامل تر شدن توضیحات و روشن تر شدن این روش حالت موجهای آن در شکل ۱۳ ترسیم شده است.

۶-۱- شمارش و نمایش اختلاف فاز: سیگنال اختلاف فاز یعنی AB و در حالت 180 سیگنال کلاک A با کلاک B بصورت AND ترکیب شده و خروجی پس از یک تقسیم به شمارنده های باینری رفته و خروجی این شمارنده به دیکدرهای BCD (DECODERS) به 7.5 داده شده و خروجی آن به لامپهای هفت قسمتی مطابق شکل ۱۴ داده می شود.

۲- نتیجه

قابلیت های این وسیله تا حد بسیاری افزایش یافته و در مقایسه با انواع آمریکایی، آلمانی، ایتالیایی و... که در شرکت های تابعه وزارت نیرو استفاده می شود از ارجحیت بالایی برخوردار بوده و بنابراین استفاده از آن در شبکه های توزیع می تواند از مزایای این وسیله محسوب گردد:

- قابلیت اتصال همزمان ورودی در قبال انواع خارجی آن که تنه دارای دو ورودی است. بعلاوه می توان یک دستگاه سه فاز در حال کار را بدون قطع و وصل اتصالات و روشن خاموش کردن مکرر دستگاه به اختلاف فاز سنج متصل و اختلاف فاز مورد نظر بین هر دو سیگنال ورودی دلخواه را اندازه گیری نمود.

- در حالتی که ورودیها قطع باشند سیگنال اخطار $I_{\text{AL}}=1$ تولید و نمایش داده می شود که در نوع آمریکایی آن در این حالت عددهای ناپایدار مختلفی نمایش داده می شود.

- سیگنال جریان تا 10A RMS را میتوان براحتی به آن اعمال نمود (تا 120A آزمایش شده). و حال آنکه برای مشابه خارجی آن مقدار مجاز 2 آمپر است.

- دقت این دستگاه با تغییراتی که در آن داده شده تا صدم درجه افزایش یافته و حال آنکه مشابه آن تنها بر حسب درجه اختلاف فاز را نشان می دهد. یک سیستم LATCH برای اندازه گیری اختلاف فاز در مواقعی که به طور لحظه ای بایستی اختلاف فاز مستجید شود طراحی گردیده است .
- تشخیص پیش فاز بودن یا پس فاز بودن و نمایش آن .
- یک سیگنال جهت تست خود دستگاه تهیه شده که عدد 180.0 را نمایش می دهد و از آن می توان برای آزمایش دستگاه و همینطور تشخیص میزان خطای آن استفاده نمود .
- تعبیه دستگاه نیز طوری ساخته شده که قابلیت حمل و نقل راحتی داشته و طرز کار دستگاه در داخل آن تعبیه شده است .

۳- منابع :

- 1- CMOS COOKBOOK BY DON LANCASTER HOWARD W.SAMS 8C CO.INE. 4300 WEST 62 ND ST INDIANAPOLIS INDIANA 46268 U.S.A.
- 2-COMMUNICATION CIRCUITS ANALYSIS AND DESIGN BY KENNETH K. CLARKE DONALD T. HESS WESLEY PUBLISHING CO.
- 3-J.TOW "A STEP BY STEP ACTIVE FILTER DESIGN" BELL LAB 1969
- 4-ASEA RELAYS, BUYERS GUIDE, BO3- 0011, 1987- 1988 BO3- 4013, TYPE RAGPC.
- 5-POPER.R.D. AND LEEDHAM.P.J."A REVIEW OF THE CAUSES AND EFFECTS OF DISTRIBUTION SYSTEM THREE PHASE UNBALANCE" IEE CONFERENCE ON SOURCES AND EFFECTS OF POWER SYSTEM DISTURBANCES CONFERENCE PUBLICATION NO.140 1974.
- 6-HERMAN W.DOMMEL "NON LINEAR AND TIME VARYING ELEMENTS IN DIGITAL SIMULATION OF ELECTROMAGNETIC TRANSIENTS" PAS-GO, NOV - DEC, 1971
- 7-J.TOW "DESIGN FORMULAE FOR ACTIVE RC FILTERS USING OPERATIONAL AMPLIFIERS BIQUAD", ELECTRONIC LETTERS JULY, 1969

۴-ضمیمه

- فهرست IC های دیجیتال مورد استفاده عبارت است از :
- شامل دو فلیپ فلاپ نوع D IC 4013
 - شمارنده ده تایی با خروجی دیکد (DECODE) شده یک اژده IC 4017
 - IC 4046 PLL
 - شامل شش گیت منطقی NOT با جریان خروجی خوب IC 4069
 - شامل چهار گیت منطقی AND دو ورودی IC 4081
 - شامل دو گیت منطقی AND چهار ورودی IC 4082
 - دیکدر (DECODER) و LATCH و DRIVER لامپهای هفت قسمتی IC 4511
 - شمارنده bcd با قابلیت CASCADE شدن IC 4518
- این IC شامل دو شمارنده است .
- IC های فوق برگرفته از کتاب CMOS بوده و سایر IC های بکار رفته رگولاتورهای سوئیچینگ ولتاژ می باشند .